(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

特開平10-318255

(43)公開日 平成10年(1998)12月2日

(51) Int.Cl.*

餞別配号

FΙ

F 1 6 C 25/08 19/08 F 1 6 C 25/08 19/08 Z

審査請求 未請求 請求項の数7 FD (全 9 頁)

(21)出願番号

特額平9-139241

(22)出願日

平成9年(1997)5月14日

(71)出題人 000114215

ミネベア株式会社

長野県北佐久郡御代田町大字御代田4106一

73

(72)発明者 毛利 康宏

長野県北佐久郡御代田町大字御代田4106番

地73 ミネペア株式会社内

(72)発明者 森 慎一

長野県北佐久郡御代田町大字御代田4106番

地73 ミネペア株式会社内

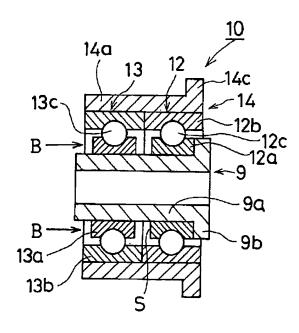
(74)代理人 弁理士 萼 経夫 (外2名)

(54) 【発明の名称】 軸受装置

(57)【要約】

【課題】 ヘッドスタックアッセンブリの支点用の軸受 に用いられてハードディスクドライブ装置の薄型化を図ることができる軸受装置を提供する。

【解決手段】 第1、第2の内輪12a,13aの幅寸法を、第1、第2の外輪12b,13bの幅寸法に比して小さい寸法に設定した。第1、第2の玉軸受12,13(外輪12b,13b)を互いに接した状態でシャフト9に外装しても、第1、第2の内輪12a,13aの間にスペースSが形成される。このため、第2の内輪13aに予圧を付与する場合、予圧量を広範囲にわたって調整することが可能になる。従来技術では、予圧を行うためのスペースを確保する上で、環状突部またはスペーサが必要とされたが、環状突部及びスペーサを省略することができるので、その分、軸受装置10全体の幅方向寸法が短くなり、ひいてはスイングアームの支点部の厚さ寸法が短くなってハードディスクドライブ装置の薄型化を図ることができる。



BEST AVAILABLE COPY

1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 シャフトに二つの転がり軸受を並べるようにして嵌装し、該転がり軸受の内輪に予圧が付与される軸受装置であって、前記二つの内輪のうち少なくとも一方の内輪の幅寸法を外輪の幅寸法に比して小さく設定したことを特徴とする軸受装置。

【請求項2】 内輪の軸方向の縮小設定は、転がり軸受の転動体を中心にして内輪の幅方向の一側を短くして行うことを特徴とする請求項1記載の軸受装置。

【請求項3】 内輪の軸方向の縮小設定は、転がり軸受 10 の転動体を中心にして内輪の幅方向の両側を短くして行うことを特徴とする請求項1記載の軸受装置。

【請求項4】 シャフトに二つの転がり軸受を並べるようにして嵌装し、該転がり軸受の外輪に予圧が付与される軸受装置であって、前記二つの外輪のうち少なくとも一方の外輪の幅寸法を内輪の幅寸法に比して小さく設定したことを特徴とする軸受装置。

【請求項5】 外輪の軸方向の縮小設定は、転がり軸受の転動体を中心にして外輪の幅方向の一側を短くして行うことを特徴とする請求項4記載の軸受装置。

【請求項6】 外輪の軸方向の縮小設定は、転がり軸受の転動体を中心にして外輪の幅方向の両側を短くして行うことを特徴とする請求項4記載の軸受装置。

【請求項7】 転がり軸受は玉軸受であることを特徴とする請求項1ないし6のいずれかに記載の軸受装置。 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、ハードディスクドライブ装置のスイングアームを揺動運動させるヘッドスタックアッセンブリ等に用いられる軸受装置に関する。 【0002】

【従来の技術】ハードディスクドライブ装置(HDD)の一例として、図15及び図16に示す装置がある。図15及び図16において、HDD1は、略矩形箱状の基台(ベースプレート)2と、この基台2に載置されたスピンドルモータ3と、このスピンドルモータ3に回転される磁気ディスク4の所定の位置に情報を書き込むと共に、任意の位置から情報を読み込む磁気へッド5を有するヘッドスタックアッセンブリ(以下、Head Stack Assembly の頭文字をとり、HSAと略称する。)6とから40大略構成されている。

【0003】HSA6は、磁気ヘッド5を先端部に取り付けたスイングアーム7と、スイングアーム7に備えた筒部8に嵌合されると共に後述する内輪が基台2に取り付けたシャフト9に嵌合されてスイングアーム7をシャフト9に回動可能に支持させる軸受装置10と、スイングアーム7を回動駆動させる駆動部(ボイスコイル)11とから大略構成されている。シャフト9は、図17に示すように、筒状のシャフト本体9aと、シャフト本体9aの一端側に形成されたフランジ部9bとからなり、

2 フランジ部9bを基台2側に位置させて基台2に取り付けられている。

【0004】軸受装置10は、図17に示すように、所 定長さのスペースSを空けてシャフト9に嵌装される2 つ(以下、便宜上、第1、第2という)の単列深みぞ玉 軸受(以下、便宜上、玉軸受と略称する。) 12, 13 と、スリーブ14とから大略構成されており、第1の玉 軸受12の内輪(第1の内輪という。なお、以下、第2 の玉軸受13の内輪を第2の内輪13aという。)12 a側の一端部がフランジ部に接したものになっている。 スリーブ14は、筒状のスリーブ本体14aと、スリー ブ本体14aの内周側に設けられる環状突部14bと、 スリーブ本体14aの一端部に形成されるフランジ部1 4cとから大略構成されている。スリーブ14は、環状 突部14bを第1、第2の玉軸受12,13の外輪(以 下、第1、第2の外輪という。) 12b, 13b間のス ペースSに挿入させ、かつフランジ部14cを第1の玉 軸受12の一端側に対応させて、第1、第2の玉軸受1 2, 13に外装されている。

20 【0005】この軸受装置10では、軸方向のガタを無くすために、例えば、図17に示すように、予圧を加えるようにしている。すなわち、上述したように第1、第2の外輪12b,13bの間のスペースSに環状突部14bを挿入した状態で、スリーブ本体14aの内面に第1、第2の外輪12b,13bを接着剤で固定し、第1の内輪12aをシャフト9に接着剤で固定する一方、第2の内輪13aをシャフト9に接着剤で固定する一方、第2の内輪13aをシャフト9に接着剤で固定し、軸方向の予圧を付与し、この予圧が付与された状態で第2の内30輪13aをシャフト9に接着剤で固定し、軸方向のガタの発生を防止するようにしている。なお、前記スリーブ14の環状突部14bは予圧を付与する際、第1、第2の玉軸受12,13どうしが接触しないだけの間隔が必要であることにより、設けるものである。

【0006】また、他のタイプの軸受装置10として、 図18に示すように、図17のスリーブ14に代えて、 環状突部14bを廃止すると共に、前記環状突部14b に代えて、スリーブ14と別体の環状のスペーサ15を 設けたものがある。この図18の軸受装置10は、第 1、第2の外輪12b、13bの間のスペースSにスペ ーサ15を挿入した状態で、スリーブ本体14aの内面 に第1、第2の外輪12b,13bを接着剤で固定し、 第1の内輪12aをシャフト9に接着剤で固定する一 方、第2の内輪13aをシャフト9にスライド可能に嵌 装し、この後、第2の内輪13aの外端部に図18矢印 B方向の予圧を付与し、この予圧が付与された状態で第 2の内輪13aをシャフト9に接着剤で固定し、軸方向 のガタの発生を防止するようにしている。この場合、ス ペーサ15が前記環状突部14bに代わって、予圧を付 50 与する際における第1、第2の玉軸受12,13どうし

の接触防止を果たすようにしている。

【0007】また、他のタイプの軸受装置として、図1 9に示すように、図18のスリーブ14を廃止した軸受 装置10がある。この図19の軸受装置10は、第1、 第2の外輪12b,13bの間のスペースSにスペーサ 15を挿入した状態で第1、第2の外輪12b,13b を保持し、第1の内輪12aをシャフト9に接着剤で固 定する一方、第2の内輪13aをシャフト9にスライド 可能に嵌装し、この後、第2の内輪13aの外端部に図 19矢印B方向の予圧を付与し、この予圧が付与された 10 状態で第2の内輪13aをシャフト9に接着剤で固定 し、軸方向のガタの発生を防止するようにしている。

【0008】なお、前述したスペーサ15または環状突 部14bを設けないタイプの従来技術の他の例として、 組合せ軸受 (DUPLEX BEARING) がある。この組合せ軸受 は、予圧を加えた際、二つの内輪どうし及び二つの外輪 どうしが接触する構造になっている。このため、予圧量 が軸受の精度で一義的に決まってしまい、予圧量のコン トロールを容易には行えず、不便であった。また、この 組合せ軸受を前述したHSA6の支点用の軸受として用 20 いた場合、予圧量の変更が要求される場合には、その都 度、組合せ軸受の設計を強いられることになり、HSA 6の支点用の軸受として用いることは現実には採用し難 いものであった。

[0009]

【発明が解決しようとする課題】ところで、近年、携帯 用パソコンなどの小型化、薄型化が進められており、携 帯用パソコンなどに用いられる大容量記録装置であるH DDも小型、薄型のものが要求されている。 HDDの小 型化は、磁気ディスクの径を3.5インチから2.5イ 30 ンチ、1.8インチのように小さくすることによって対 処しており、HDDの内部に使用されているHSAの支 点用の軸受(軸受装置)もその軌道輪(外輪、内輪)の 径を小さくすることで対応することが可能になってい る。なお、薄型化に関しては、HSAの支点用の軸受 (軸受装置)の幅(例えば図16では上下方向)を短く する必要がある。しかしながら、近時、要求が強くなっ てきているカードタイプの超薄型HDDは単に幅の短い 軸受を選定したのみでは要求される超薄型に適切には対 応できないというのが実情であった。

【0010】本発明は、上記事情に鑑みてなされたもの で、ヘッドスタックアッセンブリの支点用の軸受に用い られてハードディスクドライブ装置の薄型化を図ること ができる軸受装置を提供することを目的とする。

[0011]

【課題を解決するための手段】請求項1記載の発明は、 シャフトに二つの転がり軸受を並べるようにして嵌装 し、該転がり軸受の内輪に予圧が付与される軸受装置で あって、前記二つの内輪のうち少なくとも一方の内輪の 徴とする。

【0012】請求項2記載の発明は、請求項1記載の構 成において、内輪の軸方向の縮小設定は、転がり軸受の 転動体を中心にして内輪の幅方向の一側を短くして行う ことを特徴とする。

【0013】請求項3記載の発明は、請求項1記載の構 成において内輪の軸方向の縮小設定は、転がり軸受の転 動体を中心にして内輪の幅方向の両側を短くして行うこ とを特徴とする。

【0014】請求項4記載の発明は、シャフトに二つの 転がり軸受を並べるようにして嵌装し、該転がり軸受の 外輪に予圧が付与される軸受装置であって、前記二つの 外輪のうち少なくとも一方の外輪の幅寸法を内輪の幅寸 法に比して小さく設定したことを特徴とする。

【0015】請求項5記載の発明は、請求項4記載の構 成において、外輪の軸方向の縮小設定は、転がり軸受の 転動体を中心にして外輪の幅方向の一側を短くして行う ことを特徴とする。

【0016】請求項6記載の発明は、請求項4記載の構 成において、外輪の軸方向の縮小設定は、転がり軸受の 転動体を中心にして外輪の幅方向の両側を短くして行う ことを特徴とする。

【0017】請求項7記載の発明は、請求項1ないし6 のいずれかに記載の構成において、転がり軸受は玉軸受 であることを特徴とする。

[0018]

【発明の実施の形態】以下、本発明の第1の実施の形態 の軸受装置10を図1に基づき、図15及び図16を参 照して説明する。図1において、軸受装置10は、シャ フト9に嵌装される第1、第2の玉軸受12,13と、 第1、第2の外輪12b、13bに外装されるスリーブ 14とから大略構成されている。第1、第2の外輪12 b, 13bは同等寸法に設定されている一方、第1、第 2の内輪12a, 13aの幅寸法は、第1、第2の外輪 12b, 13bの幅寸法に比して小さい寸法に設定され ている。この場合、第1、第2の内輪12a,13aの 幅寸法の縮小設定は、第1、第2の玉軸受12,13の 玉(転動体)12c,13cを中心にして内輪(第1、 第2の内輪12a,13a)の幅方向の両側を短くして 40 行っている。前記第1、第2の玉軸受12,13は、第 1、第2の外輪12b、13bを接した状態でシャフト 9に嵌装されており、かつ第1の内輪12a側の一端部 がシャフト9のフランジ部9bに接したものになってい

【0019】この軸受装置10では、第1、第2の外輪 12b. 13bを接した状態で、スリープ本体14aの 内面に第1、第2の外輪12b,13bを接着剤で固定 し、第1の内輪12aをシャフト9に接着剤で固定する 一方、第2の内輪13aをシャフト9にスライド可能に 幅寸法を外輪の幅寸法に比して小さく設定したことを特 50 嵌装し、この後、第2の内輪13aの外端部に図1矢印

B方向の予圧を付与し、この予圧が付与された状態で第 2の内輪13aをシャフト9に接着剤で固定し、軸方向 のガタの発生を防止するようにしている。

【0020】このように構成した軸受装置10では、第 1、第2の内輪12a,13aの幅寸法は、第1、第2 の外輪12b,13bの幅寸法に比して小さい寸法に設 定されているので、第1、第2の玉軸受12,13を互 いに接した状態でシャフト9に外装しても、第1、第2 の内輪12a,13aの間にスペースSが形成される。 このため、第2の内輪13aに予圧を付与する場合、予 10 圧量を広範囲にわたって調整することが可能になる。ま た、上述した図17ないし図19に示す従来技術では、 予圧を行うためのスペースSを確保する上で、環状突部 14 b またはスペーサ15を用いるようにしていたが、 本実施の形態では、環状突部14b及びスペーサ15を 省略することができるので、その分、軸受装置10全体 の幅方向寸法が短くなり、ひいてはスイングアーム7の 支点部の厚さ寸法が短くなってHDD1の薄型化を図る ことができる。

【0021】図2に本実施の形態及び従来技術を対比し 20 て示す。図中(a)に図18の軸受装置10を示し、

(b) に本実施の形態を示す。(b) に示す本実施の形 態では、(a)に示す従来技術に比して、軸受装置10 全体の幅方向寸法を上述したように所定量T分、短くで きるので、この分、シャフト9ひいてはHDD1の薄型 化を図ることが可能となる。

【0022】上述した図1の軸受装置10は、スリーブ 14を設けたタイプの軸受装置10であるが、この図1 の軸受装置10に代えて、図3に示すように、図1で用 いたスリーブ14を省略して軸受装置10(第2の実施 30 の形態)を構成してもよい。この図3の軸受装置10 (第2の実施の形態)は、第1、第2の外輪12b,1 3bを接した状態で第1、第2の外輪12b, 13bを 保持し、第1の内輪12aをシャフト9に接着剤で固定 する一方、第2の内輪13aをシャフト9にスライド可 能に嵌装し、この後、第2の内輪13aの外端部に図3 矢印B方向の予圧を付与し、この予圧が付与された状態 で第2の内輪13aをシャフト9に接着剤で固定し、軸 方向のガタの発生を防止するようにしている。

1の軸受装置10と同様にして第1、第2の内輪12 a, 13a間にスペースSが確保され、従来技術で必要 とされた環状突部14bまたはスペーサ15が不要とな り、その分、軸受装置10全体の幅方向寸法が短くな り、ひいてはスイングアーム7の支点部の厚さ寸法が短 くなってHDD1の薄型化を図ることができる。

【0024】図1または図3の軸受装置10は、第1、 第2の内輪12a,13aの幅寸法の縮小設定を、第 1、第2の玉軸受12,13のそれぞれの玉(転動体)

して行っているが、これに代えて、図4に示すように、 第1、第2の内輪12a,13aの相対向する側部分1 2d, 13dのみを短くするようにして軸受装置10 (第3の実施の形態)を構成してもよい。 図4の軸受装 置10 (第3の実施の形態)では、上述した第1の実施 の形態と同様にして第1、第2の内輪12a,13aの 間にスペースSが形成され、第2の内輪13aに矢印B 方向の予圧を付与する場合、予圧量を広範囲にわたって 調整することが可能になり、これに伴い、従来技術で必 要とされた環状突部14bまたはスペーサ15が不要と なり、その分、軸受装置10全体の幅方向寸法が短くな り、ひいてはスイングアーム7の支点部の厚さ寸法が短 くなってHDD1の薄型化を図ることができる。

【0025】上述した図4の軸受装置10のスリーブ1 4を省略し、図5に示すようにスリーブレスタイプの軸 受装置10 (第4の実施の形態)を構成してもよい。こ の図5の軸受装置10 (第4の実施の形態) も、上述し た第1ないし第3の実施の形態と同様に、第1、第2の 内輪12a, 13a間にスペースSが確保され、従来技 術で必要とされた環状突部14bまたはスペーサ15が 不要となり、その分、軸受装置10全体の幅方向寸法が 短くなり、ひいてはスイングアーム7の支点部の厚さ寸 法が短くなってHDD1の薄型化を図ることができる。 【0026】また、上述した第1ないし第4の実施の形 態では、第1、第2の内輪12a,13aについて幅寸 法を縮小した場合を例にしたが、これに代えて、図6に 示すように、第1の内輪12aのみについて、玉12 c. 13cを中心にして幅方向の両側を短くして軸受装 置10 (第5の実施の形態)を構成してもよい。この図 6の軸受装置10 (第5の実施の形態) も、上述した第 1ないし第4の実施の形態と同様に、第1、第2の内輪 12a, 13a間にスペースSが確保され、従来技術で 必要とされた環状突部14bまたはスペーサ15が不要 となり、その分、軸受装置10全体の幅方向寸法が短く なり、ひいてはスイングアーム7の支点部の厚さ寸法が 短くなってHDD1の薄型化を図ることができる。

【0027】上述した図6の軸受装置10のスリーブ1 4を省略し、図7に示すようにスリーブレスタイプの軸 受装置10 (第6の実施の形態)を構成してもよい。こ 【0023】このように構成した軸受装置10では、図 40 の図7の軸受装置10(第6の実施の形態)も、上述し た第1ないし第5の実施の形態と同様に、第1、第2の 内輪12a, 13a間にスペースSが確保され、従来技 術で必要とされた環状突部14bまたはスペーサ15が 不要となり、その分、軸受装置10全体の幅方向寸法が 短くなり、ひいてはスイングアーム7の支点部の厚さ寸 法が短くなってHDD1の薄型化を図ることができる。 【0028】また、上述した第5または第6の実施の形 態では、第1の内輪12aについて玉12cを中心にし て幅方向の両側を短くした場合を例にしたが、これに代 12c, 13cを中心にして内輪の幅方向の両側を短く 50 えて、図8に示すように、玉12cを中心にして、第1

の内輪12aにおける第2の内輪13a側の部分12d を短くして軸受装置10(第7の実施の形態)を構成してもよい。また、図8の軸受装置10のスリーブ14を 省略して図9に示すようにスリーブレスタイプの軸受装置10(第8の実施の形態)を構成してもよい。

【0029】上述した第1ないし第8の実施の形態では、第1、第2の内輪12a,13aの幅寸法または第1の内輪12aの幅寸法を短くした場合を例にしたが、これに代えて、図10、図11、図12または図13に示すように外輪について幅寸法を短くして軸受装置10 10を構成してもよい。図10に示す軸受装置10 (第9の実施の形態)は、第1、第2の内輪12a,13aについて同等幅寸法に設定する一方、第1、第2の外輪12b,13bの幅寸法について、第1、第2の内輪12a,13aの幅寸法に比して小さい値に設定されている。この場合、第1、第2の外輪12b,13bの幅寸法の縮小設定を、玉12c,13cを中心にして外輪の幅方向の両側を短くして行っている。

【0030】この軸受装置10(第9の実施の形態)では、第1、第2の外輪12b,13bをスリーブ本体1 204aにスライド可能に収納し、第1の内輪12a側の一端部をシャフト9のフランジ部9bに当接させかつ第1、第2の内輪12a,13aを互いに接した状態でシャフト9に嵌装してシャフト9に接着剤で固定し、この後、第1、第2の外輪12b,13bの外端部に図10矢印A,B方向の予圧を付与し、この予圧が付与された状態で第1、第2の外輪12b,13bをスリーブ本体14aに接着剤で固定し、軸方向のガタの発生を防止するようにしている。

【0031】このように構成した軸受装置10では、第 30 1、第2の外輪12b,13bの幅寸法が、第1、第2 の内輪12a,13aの幅寸法に比して小さい寸法に設 定されているので、第1、第2の玉軸受12,13を互 いに接した状態でシャフト9に外装しても、第1、第2 の外輪12b,13bの間にスペースSが形成される。 このため、第1、第2の外輪12b,13bに予圧を付 与する場合、予圧量を広範囲にわたって調整することが 可能になる。また、上述した図17ないし図19に示す 従来技術では、予圧を行う場合、スペースSを確保する ために、スリーブ14に設けた環状突部14bまたはス 40 ペーサ15を用いるようにしていたが、本実施の形態で は、環状突部14b及びスペーサ15を省略することが できるので、その分、軸受装置10全体の幅方向寸法が 短くなり、ひいてはスイングアーム7の支点部の厚さ寸 法が短くなってHDD1の薄型化を図ることができる。 【0032】図10の軸受装置10は、第1、第2の外 輪12b, 13bの幅寸法の縮小設定を、玉12c, 1 3 c を中心にして外輪の幅方向の両側を短くして行って いるが、これに代えて、図11に示すように、第1、第 2の外輪12b, 13bの相対向する側の部分12d,

R

13dのみを短くするようにして軸受装置10(第10の実施の形態)を構成してもよい。図11の軸受装置10(第10の実施の形態)では、上述した第9の実施の形態と同様にして第1、第2の外輪12b,13b間にスペースSが形成され、第1、第2の外輪12b,13bに矢印A,B方向の予圧を付与する場合、予圧量を広範囲にわたって調整することが可能になり、これに伴い、従来技術で必要とされた環状突部14bまたはスペーサ15が不要となり、その分、軸受装置10全体の幅方向寸法が短くなり、ひいてはスイングアーム7の支点部の厚さ寸法が短くなってHDD1の薄型化を図ることができる。

【0033】また、上述した第9または10の実施の形態では、第1、第2の外輪12b、13bについて幅寸法を縮小した場合を例にしたが、これに代えて、図12に示すように、第1の外輪12bのみについて、玉12cを中心にして幅方向の両側を短くして軸受装置10(第11の実施の形態)を構成してもよい。この図12の軸受装置10(第11の実施の形態と同様に、第1、第2の外輪9または10の実施の形態と同様に、第1、第2の外輪12b、13b間にスペースSが確保され、従来技術で必要とされた環状突部14bまたはスペーサ15が不要となり、その分、軸受装置10全体の幅方向寸法が短くなり、ひいてはスイングアーム7の支点部の厚さ寸法が短くなってHDD1の薄型化を図ることができる。

【0034】また、上述した図12の軸受装置10(第11の実施の形態)では、第1の外輪12bについて玉12cを中心にして幅方向の両側を短くした場合を例にしたが、これに代えて、図13に示すように、玉12cを中心にして第1の外輪12bにおける第2の外輪13b側部分を短くして軸受装置10(第12の実施の形態)を構成してもよい。この図13の軸受装置10(第12の実施の形態と同様に、第1、第2の外輪12b,13b間にスペースSが確保され、従来技術で必要とされた環状突部14bまたはスペーサ15が不要となり、その分、軸受装置10全体の幅方向寸法が短くなり、ひいてはスイングアーム7の支点部の厚さ寸法が短くなってHDD1の薄型化を図ることができる。

【0035】上記実施の形態では、転がり軸受が玉軸受 である場合を例にしたが、これに代えて、ころ軸受とし てもよい。

[0036]

【実施例】なお、上述したようにHDDは、近年、超薄型タイプの要求が強くなってきているが、図14(a)に示すように、例えば6.5mm超薄型HDD1に図17の軸受装置10を適用しようとしても、スリーブ14に環状突部14bを設ける必要があることから、軸受装置10全体として幅寸法(図14では上下方向)が大き50くて、基台2の下面部からHDDトップカバー16の上

面部までの長さが6.5mmを越えることとなってしま い、図17の軸受装置10を用いて6.5mm超薄型H DD1を構成することは困難である。

【0037】これに対し、第1、第2の外輪12b,1 3bについて図17の第1、第2の外輪12b, 13b と同等幅寸法に設定して図1の軸受装置10を構成し、 この図1の軸受装置10を6.5mm超薄型HDD1に 適用したところ、環状突部14bが廃止されて、その 分、軸受装置10全体の幅寸法が小さくなり、これによ り図14(b)に示すように、基台2の下面部からHD 10 面図である。 Dトップカバー16の上面部までの長さが6.5mmに 納まるものとなり、図1の軸受装置10を用いて、近時 要求されているHDDの薄型化の実現が可能であること を検証できた。図14中、17はHDDトップカバー1 6を基台2に取り付ける固定ねじを示す。

[0038]

【発明の効果】請求項1ないし3記載の発明は、二つの 転がり軸受の内輪のうち少なくとも一つの内輪の幅寸法 が外輪に比して小さく設定されており、第1、第2の外 輪を接した状態としても第1、第2の内輪間に予圧のた 20 す断面図である。 めのスペーサが確保されるので、第1、第2の外輪を接 した状態に配置することにより、第1、第2の転がり軸 受を合わせた幅寸法、ひいては軸受装置全体の幅寸法を 小さくできる。このため、従来技術で必要とされた環状 突部及びスペーサを省略することが可能となるので、こ の軸受装置が用いられるスイングアームの支点部の厚さ 寸法が短くなってHDDの薄型化を図ることができる。

【0039】請求項4ないし6記載の発明は、二つの転 がり軸受の外輪のうち少なくとも一つの外輪の幅寸法が 内輪に比して小さく設定されており、第1、第2の内輪 30 を接した状態としても第1、第2の外輪間に予圧のため のスペーサが確保されるので、第1、第2の内輪を接し た状態に配置することにより、第1、第2の転がり軸受 を合わせた幅寸法、ひいては軸受装置全体の幅寸法を小 さくできる。このため、従来技術で必要とされた環状突 部及びスペーサを省略することが可能となるので、この 軸受装置が用いられるスイングアームの支点部の厚さ寸 法が短くなってHDDの薄型化を図ることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施の形態の軸受装置を示す断 40 13a 第2の内輪 面図である。

10

【図2】本発明と従来技術を比較して示すための図であ る。

【図3】本発明の第2の実施の形態の軸受装置を示す断 面図である。

【図4】本発明の第3の実施の形態の軸受装置を示す断 面図である。

【図5】本発明の第4の実施の形態の軸受装置を示す断 面図である。

【図6】本発明の第5の実施の形態の軸受装置を示す断

【図7】本発明の第6の実施の形態の軸受装置を示す断 面図である。

【図8】本発明の第7の実施の形態の軸受装置を示す断 面図である。

【図9】本発明の第8の実施の形態の軸受装置を示す断 面図である。

【図10】本発明の第9の実施の形態の軸受装置を示す 断面図である。

【図11】本発明の第10の実施の形態の軸受装置を示

【図12】本発明の第11の実施の形態の軸受装置を示 す断面図である。

【図13】本発明の第12の実施の形態の軸受装置を示 す断面図である。

【図14】本発明の適用例と従来技術の適用例を比較し て示すための図である。

【図15】HDDを示す平面図である。

【図16】図15のHDDを示す断面図である。

【図17】従来の軸受装置の一例を示す断面図である。

【図18】従来の軸受装置の他の例を示す断面図であ

【図19】従来の軸受装置のさらに他の例を示す断面図 である。

【符号の説明】

9 シャフト

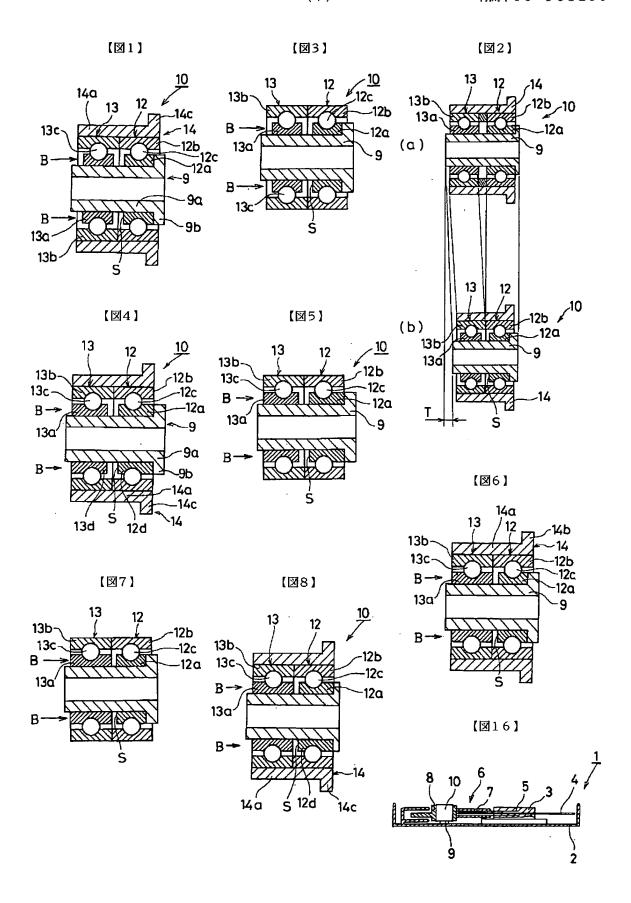
10 軸受装置

12,13 第1、第2の玉軸受

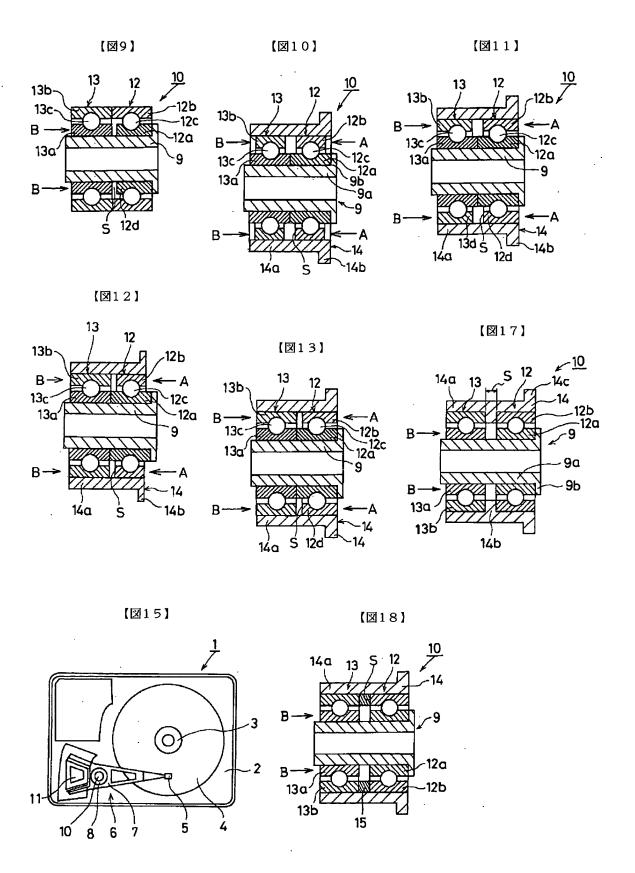
12a 第1の内輪

12b 第1の外輪

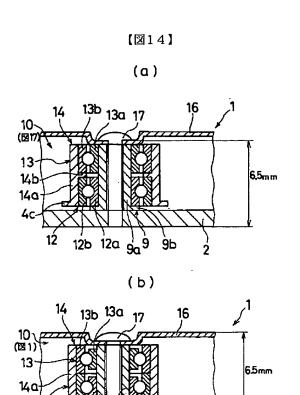
13b 第2の外輪



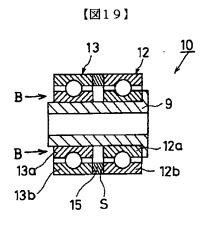
09/08/2004, EAST Version: 1.4.1



09/08/2004, EAST Version: 1.4.1



12b 12a 9a 9 9b



This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:
☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
OTHER.

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.